

## PSE 37\_-39\_-14 avec moteur DC à commutation électronique et boîtier en acier inoxydable pour positionnement d'axes auxiliaires et d'axes d'ajustement



### Particularités

- Solution complète, comprenant moteur, engrenage, régulateur, système de mesure absolu et interface bus
- Amortissement rapide des coûts d'automatisation par une diminution considérable des temps de préparation
- Course de référence inutile
- Possibilité d'adressage par BUS ou au moyen d'un interrupteur à décades manuel (en option)
- Possibilité de bouclage du câblage de bus
- Frein d'immobilisation pour accroissement du couple de retenue (en option)
- Boîtier en finition V4A

Puissance nominale fournie	PSE 37_: 20 W, PSE 39_: 35 W
Durée de marche	30 % (temps de base 300 s)
Tension d'alimentation	24 VDC ± 10 % Séparation galvanique entre partie puissance et partie commande
Intensité nominale	PSE 37_: 2 A, PSE 39_: 3 A
Intensité absorbée par commande	0,1 A
Précision du positionnement Enregistrement de position s'effectue directement à l'arbre de sortie	0,9 °
Zone de déplacement	256 rotations Pas de limite mécanique
Résistance aux chocs selon la norme DIN CEI 68-2-27	50 g 11 ms
Résistance aux vibrations selon la norme DIN CEI 68-2-6	10...55 Hz 1,5 mm / 55...1000 Hz 10 g / 10...2000 Hz 5 g
Vérifications	CE
Arbre de sortie	Tige extérieure de section carrée 10 mm ou 14 H7 arbre creux avec bague de serrage
Force axiale max. autorisée	20 N
Force radiale max. autorisée	40 N
Température ambiante	0...45 °C
Température de stockage	-10...70 °C
Classe de protection	en fonctionnement IP 67, à l'arrêt IP 68
Boîtier en finition V4A	
Poids	1200 g

### Caractéristiques techniques

Puissance nominale	Couple nominal	Couple de détente	Régime nominal	<b>A</b> Type
20 W	1 Nm	0,5 Nm	180 min <sup>-1</sup>	<b>371-14</b>
20 W	2 Nm	1 Nm	100 min <sup>-1</sup>	<b>372-14</b>
35 W	2 Nm	1 Nm	125 min <sup>-1</sup>	<b>392-14</b>
35 W	5 Nm	2,5 Nm	50 min <sup>-1</sup>	<b>395-14</b>

Interface de données	<b>B</b>
CANopen / DS 301	<b>C</b>
Profibus DP (possibilité de connecter une résistance de terminaison au bus)	<b>DP</b>
DeviceNet	<b>DN</b>

Option commutateur d'adresse	<b>C</b>
sans commutateur d'adresse	<b>O</b>
avec commutateur d'adresse	<b>A</b>

Option arbre de sortie	<b>D</b>
Carré mâle, 10 mm	<b>V</b>
14 H7 Arbre creux avec bague de serrage	<b>H</b>

Frein d'immobilisation en option	<b>E</b>
sans frein	<b>O</b>
avec frein (couple de retenue correspond au couple nominal)	<b>M</b>

Raccordements	
Connecteur coaxial pour alimentation et bus + 2 <sup>ème</sup> point de connexion pour bus de données	

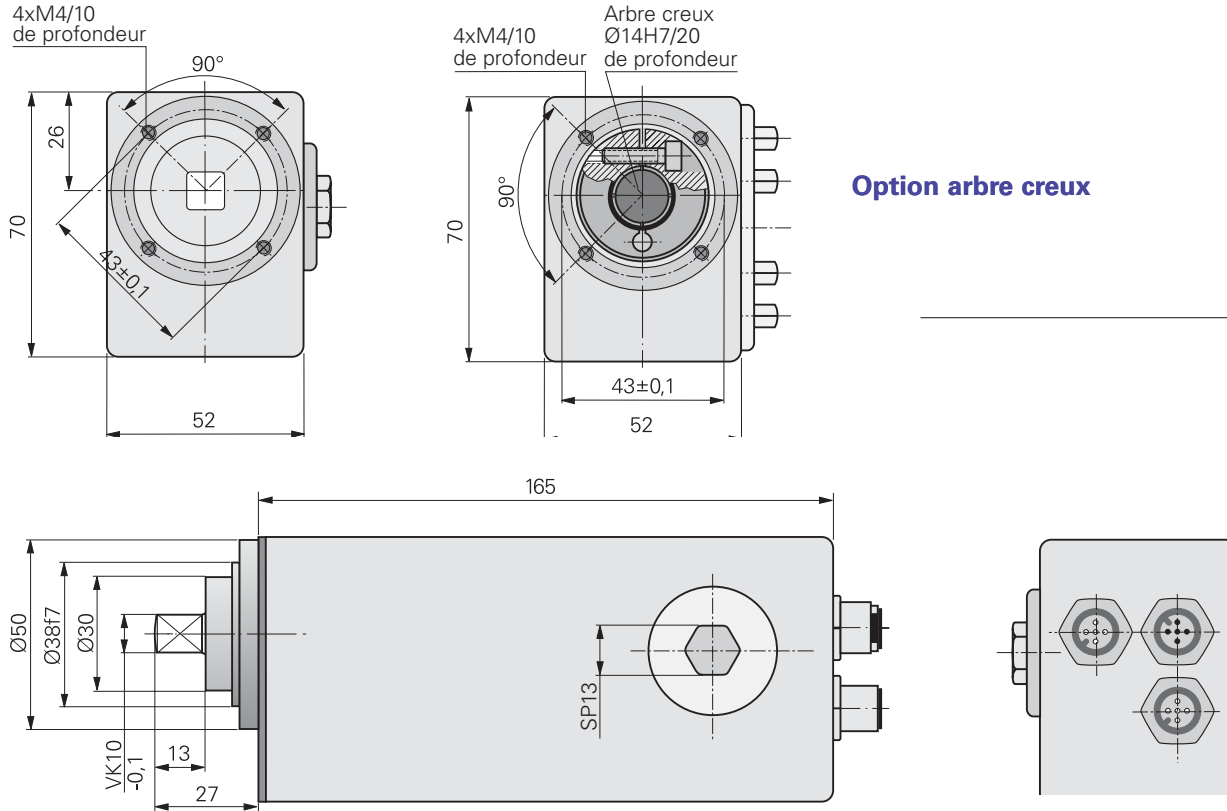
### Référence de commande

	<b>A</b>	<b>B</b>	<b>C</b>	<b>D</b>	<b>E</b>
<b>PSE</b>	-	-	-	-	-

Accessoires (connecteurs adaptateurs)	
<input type="checkbox"/> Standard (connecteur pour alimentation et bus)	<b>9601-0076</b>
<input type="checkbox"/> Standard + 2 <sup>ème</sup> connecteur de bus de données	<b>9601-0077</b>

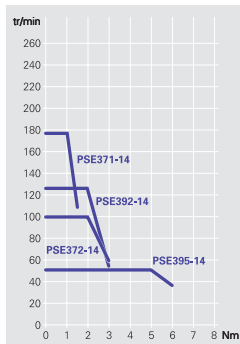
**PSE 37\_-39\_-14 avec moteur DC à commutation électronique et boîtier en acier inoxydable**

**Plan coté**

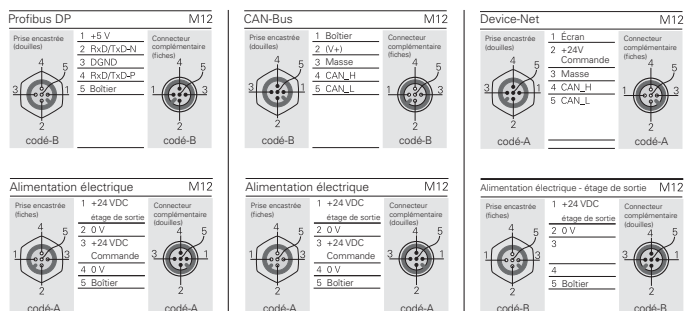


Option arbre creux

**Courbe caractéristique**



**Plan de connexion**



**Schéma fonctionnel**

